

姓名： 武力兵

学位职称： 博士学位 教授

办公电话： 0412-5929421

Email: beyondwlb@163.com

主讲课程： 线性系统、高等代数、线性代数和概率论与数理统计等

科研方向： 自适应控制、容错控制、智能控制和事件触发控制等



教育工作简历：

2000.09 至 2004.07, 渤海大学, 数学与应用数学, 学士;

2004.09 至 2007.03 东北大学, 基础数学, 硕士;

2011.09 至 2016-07, 东北大学, 控制理论与控制工程, 博士;

2018-09 至 2019-08, 韩国岭南大学, 电气工程系, 博士后。

学术成果：

【获奖】

2016 年获评辽宁科技大学优秀教师;

2019 年获评辽宁科技大学优秀共产党员;

2021 获批辽宁科技大学优秀研究生指导教师;

2021 年获批辽宁科技大学优秀毕业论文指导教师。

【代表性学术著作、论文】

1. **Li-Bing Wu**; Ju H. Park*; Xiang-Peng Xie; Ya-Feng Li; Adaptive asymptotic tracking control of uncertain nonlinear systems based on Taylor decoupling and event-trigger, **IEEE Transactions on Systems, Man, and Cybernetics: Systems**, 2022, 52(4): 2053-2060.

2. **Li-Bing Wu**; Ju H. Park*; Xiang-Peng Xie; Ya-Juan Liu; Neural network adaptive tracking control of uncertain MIMO nonlinear systems with output constraints and event-triggered inputs, **IEEE Transactions on Neural Networks and Learning Systems**, 2021, 32(2): 695-707.

3. **Li-Bing Wu**; Ju H. Park*; Xiang-Peng Xie; Nan-Nan Zhao ; Adaptive fuzzy tracking control for a class of uncertain switched nonlinear systems with full-state

constraints and input saturations, **IEEE Transactions on Cybernetics**, 2021, 51(12): 6054-6065.

4. **Li-Bing Wu**; Ju H. Park*; Xiang-Peng Xie; Chuang Gao; Nan-Nan Zhao ; Fuzzy adaptive event-triggered control for a class of uncertain nonaffine nonlinear systems with full state constraints, **IEEE Transactions on Fuzzy Systems**, 2021, 29(4): 904-916.

5. **Li-Bing Wu**; Ju H. Park*; Nan-Nan Zhao; Robust adaptive fault-tolerant tracking control for nonaffine stochastic nonlinear systems with full state constraints, **IEEE Transactions on Cybernetics**, 2020, 50(8): 3793-3805.

【主要科研项目】

(1) 国家自然科学基金委员会, 联合基金项目, U1731128, LAMOST 天体光谱科学参数的自动测量及特殊天体目标的自动搜索算法研究, 2018-01-01 至 2020-12-31, 46 万元, 结题, 参与;

(2) 国家自然科学基金委员会, 面上项目, 61773013, 非线性控制系统故障估计的一致收敛性研究, 2018-01-01 至 2021-12-31, 50 万元, 结题, 参与;

(3) 辽宁省科技厅, 自然科学基金指导项目, 20180551190 , 不确定非线性切换系统的有限时间自适应容错控制研究, 2018-09 至 2020-08, 5 万元, 结题, 主持;

(4) 辽宁省教育厅, 面上项目, LJKZ0284 , 带有全状态受限随机非线性系统的事件触发控制研究, 2021-09 至 2023-08, 5 万元, 在研, 主持;

(5) 辽宁省科技厅, 面上项目, 2022-MS-356 , 具有执行器约束模式的多智能体系统事件触发控制, 2022-09 至 2024-08, 5 万元, 在研, 主持。